# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

07-084962

(43) Date of publication of application: 31.03.1995

(51)Int.Cl.

G06F 15/16

(21)Application number: 05-

(71)Applicant: TOSHIBA CORP

189330

(22)Date of filing:

30.06.1993 (72) Inventor: SUWA MITSUO

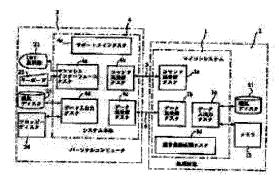
## (54) DATA PROCESSING SYSTEM

(57)Abstract:

PURPOSE: To shorten the

transmission/reception time of a large amount of data and to improve the operability of the man-machine interface of a support function by equipping the system with a serial interface line which connects a processor to a personal computer and a parallel interface line which connects the processor to the personal computer.

CONSTITUTION: The processor 2 which processes data by using a microcomputer system 1 and the system main body 4 of the personal computer (terminal) 3 which



is stored with the support program of the processor 2 are connected through the serial interface (line) 5 and the parallel interface (line) 6. Then requests to input and output data to the personal computer 3 and microcomputer system 1 are sent by using the serial interface 5 and the data are sent and received by using the parallel interface 6 to support the data processing in real time. Consequently, normal transactions and the support processing can be performed in parallel.

#### (19)日本国特許庁 (JP)

## (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

## 特開平7-84962

(43)公開日 平成7年(1995)3月31日

(51) Int.Cl.<sup>6</sup>

識別記号

庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

G06F 15/16

7429-5L

G06F 15/16

420 Z

### 審査請求 未請求 請求項の数2 FD (全 8 頁)

(21)出願番号

(22)出願日

特願平5-189330

(71)出願人 000003078

平成5年(1993)6月30日

株式会社東芝

神奈川県川崎市幸区堀川町72番地

(72)発明者 諏訪 光夫

神奈川県川崎市幸区柳町70番地 株式会社

東芝柳町工場内

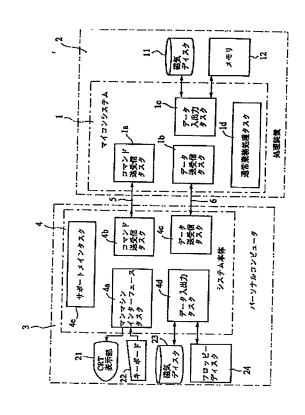
(74)代理人 弁理士 鈴江 武彦

### (54) 【発明の名称】 データ処理システム

#### (57)【要約】

【目的】この発明は、パーソナルコンピュータ3とマイ コンシステム1をリアルタイムに動作させることがで き、しかもマイコンシステム1の通常業務を停止させる ことなく、サポート用のデータの通信を行うことがで き、さらに大容量データの送受信時間の短縮が図れ、サ ポート機能のマンマシンインターフェースの操作性を向 上させることができることを目的とする。

【構成】この発明のデータ処理システムは、パーソナル コンピュータ3とマイコンシステム1とをシリアルイン ターフェース5とパラレルインターフェース6とで接続 し、パーソナルコンピュータ3とマイコンシステム1へ データの入出力要求はシリアルインターフェース5を用 いて送信し、データの送受信はパラレルインターフェー ス6を用いて行い、リアルタイムにサポートするように したものである。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 リアルタイムオペレーションシステムが動作可能なマイコンシステムを用いてデータを処理する処理装置とこの処理装置のサポートプログラムが記憶されておりリアルタイムオペレーションシステムが動作可能なパーソナルコンピュータとがコマンド送受信用のシリアルインターフェース及びデータ送受信用のパラレルインターフェースを介して接続されているデータ処理システムであって、

上記パーソナルコンピュータが、

サポートの指示を入力する入力手段と、

この入力手段によるサポートの指示に対応するコマンドを上記シリアルインターフェースを用いてマイコンシステムに送信する第1の送信手段と、

この第1の送信手段による送信に応答して上記パラレル インターフェースを介して供給されるデータを受信する 第1の受信手段と、

この第1の受信手段で受信したデータを出力する出力手段とにより構成され、

上記マイコンシステムが、

データを処理する処理手段と、

この処理手段による処理結果を記憶する記憶手段と、

上記処理手段による処理に影響を与えることなく、上記 シリアルインターフェースを介して供給されるコマンド を受信する第2の受信手段と、

この第2の受信手段により受信したコマンドに対応して 上記記憶手段から所望のデータを読出す読出手段と、

この読出手段により読出されたデータを上記パラレルインターフェースを用いてマイコンシステムに送信する第2の送信手段とから構成されることを特徴とするデータ処理システム。

【請求項2】 マイクロコンピュータシステムを用いて データを処理する処理装置とこの処理装置と接続された パーソナルコンピュータとからなるデータ処理システム であって、

上記処理装置とパーソナルコンピュータとを接続するシリアルインターフェースラインと、上記処理装置とパーソナルコンピュータとを接続するパラレルインターフェースラインとを有し、

上記パーソナルコンピュータが、

上記シリアルインターフェースラインを用いてコマンド を処理装置に送信する第1の送信手段と、

この第1の送信手段による送信に応答して上記パラレル インターフェースラインを介して供給されるデータを受 信する第1の受信手段と、

この第1の受信手段で受信したデータを出力する出力手段とにより構成され、

上記処理装置が、

データの処理結果を記憶する記憶手段と、

上記シリアルインターフェースラインを介して供給され

るコマンドを受信する第2の受信手段と、

この第2の受信手段により受信したコマンドに対応して 上記記憶手段から所望のデータを読出す読出手段と、 この読出手段により読出されたデータを上記パラレルイ ンターフェースラインを用いて処理装置に送信する第2 の送信手段とから構成されることを特徴とするデータ処 理システム。

#### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【産業上の利用分野】この発明は、たとえばマイコンシステムを用いてデータを処理する処理装置とこの処理装置のサポートプログラムが記憶されているパーソナルコンピュータとがインターフェースを介して接続されているデータ処理システムに関する。

#### [0002]

【従来の技術】従来、小規模のデータ処理システムとしては、データを処理する通常業務プログラムとサポートプログラムとが内蔵されているマイコンシステムで構成されている。このマイコンシステムは、画面表示機能とキー入力機能とを有する端末とシリアルインターフェースで接続されている。このシリアルインターフェースにより、キー入力データや画面表示データなどの少量データの送受信が行われている。

【0003】しかし、マイコンシステムが小規模から中規模へと拡大すると同時に、サポートプログラムの機能も多く要求され、つまり多種、多機能のサポートが要求されるようになってきている。これにより、サポートプログラムも拡大して行き、多機能なサポートプログラムを拡大して行き、多機能なサポートプログラムが必要となってきた。このような多機能なサポートプログラムをマイコンシステムの内部に組み込むことが難しくなっている。そこで、その問題を解決するものとして、マイコンシステムの外部のパーソナルコンピュータとをシリアルインターフェースを介して接続し、外部のパーソナルコンピュータにサポートプログラムを置き、マイコンシステムの内部にデータ処理(入出力)の基本機能のみを置くようにするものが実現されている。

【0004】この場合、サポートに必要なデータ(多量データ)の送受信をシリアルインターフェースを介して行い、サポート機能を実現している。

【0005】しかし、上記のようなデータ処理システムでは、マイコンシステムとパーソナルコンピュータとがシリアルインターフェースで接続されているため、多種、多量のデータを短時間で処理することができず、通信時間がかかってしまうという欠点がある。たとえ、データを圧縮しても限界があり、通信時間がかかってしまう。

【0006】すなわち、サポート機能の多機能化により送受信するデータが拡大したため、データ送受信にかかる時間も拡大して、データ送受信の間、レスポンスが待たされるため、サポートプログラムのマンマシンインタ

ーフェースの操作性が悪くなった。

【0007】また、マイコンシステムとパーソナルコンピュータとの間のデータの通信中は、他のプログラム、つまりパーソナルコンピュータのサポートプログラムや、マイコンシステム内の基本のデータ処理としての業務プログラム等がストップしてしまうという欠点がある。

#### [0008]

【発明が解決しようとする課題】この発明は、上記したように、マイコンシステムとパーソナルコンピュータとの間のサポート用のデータの通信に時間がかかってしまったり、そのデータの通信中に他のプログラムがストップしてしまったり、サポート機能のマンマシンインターフェースの操作性が悪いという欠点を除去するもので、パーソナルコンピュータとマイコンシステムをリアルタイムに動作させることができ、しかもマイコンシステムの通常業務を停止させることなく、サポート用のデータの通信を行うことができ、さらに大容量データの送受信時間の短縮が図れ、サポート機能のマンマシンインターフェースの操作性を向上させることができるデータ処理システムを提供することを目的とする。

#### [0009]

【課題を解決するための手段】この発明のデータ処理シ ステムは、リアルタイムオペレーションシステムが動作 可能なマイコンシステムを用いてデータを処理する処理 装置とこの処理装置のサポートプログラムが記憶されて おりリアルタイムオペレーションシステムが動作可能な パーソナルコンピュータとがコマンド送受信用のシリア ルインターフェース及びデータ送受信用のパラレルイン ターフェースを介して接続されているものであって、上 記パーソナルコンピュータが、サポートの指示を入力す る入力手段、この入力手段によるサポートの指示に対応 するコマンドを上記シリアルインターフェースを用いて マイコンシステムに送信する第1の送信手段、この第1 の送信手段による送信に応答して上記パラレルインター フェースを介して供給されるデータを受信する第1の受 信手段、およびこの第1の受信手段で受信したデータを 出力する出力手段から構成され、上記マイコンシステム が、データを処理する処理手段、この処理手段による処 理結果を記憶する記憶手段、上記処理手段による処理に 影響を与えることなく、上記シリアルインターフェース を介して供給されるコマンドを受信する第2の受信手 段、この第2の受信手段により受信したコマンドに対応 して上記記憶手段から所望のデータを読出す読出手段、 およびこの読出手段により読出されたデータを上記パラ レルインターフェースを用いてマイコンシステムに送信 する第2の送信手段から構成されている。

【0010】この発明のデータ処理システムは、マイクロコンピュータシステムを用いてデータを処理する処理装置と接続されたパーソナルコンピュー

タとからなるものであって、上記処理装置とパーソナル コンピュータとを接続するシリアルインターフェースラ インと、上記処理装置とパーソナルコンピュータとを接 続するパラレルインターフェースラインとを有し、上記 パーソナルコンピュータが、上記シリアルインターフェ ースラインを用いてコマンドを処理装置に送信する第1 の送信手段、この第1の送信手段による送信に応答して 上記パラレルインターフェースラインを介して供給され るデータを受信する第1の受信手段、およびこの第1の 受信手段で受信したデータを出力する出力手段により構 成され、上記処理装置が、データの処理結果を記憶する 記憶手段、上記シリアルインターフェースラインを介し て供給されるコマンドを受信する第2の受信手段、この 第2の受信手段により受信したコマンドに対応して上記 記憶手段から所望のデータを読出す読出手段、およびこ の読出手段により読出されたデータを上記パラレルイン ターフェースラインを用いて処理装置に送信する第2の 送信手段から構成されている。

#### [0011]

【作用】この発明は、上記のような構成において、リア ルタイムオペレーションシステムが動作可能なマイコン システムを用いてデータを処理する処理装置とこの処理 装置のサポートプログラムが記憶されておりリアルタイ ムオペレーションシステムが動作可能なパーソナルコン ピュータとがコマンド送受信用のシリアルインターフェ ースとデータ送受信用のパラレルインターフェースを介 して接続されているものにおいて、上記パーソナルコン ピュータが、サポートの指示を入力し、この入力された サポートの指示に対応するコマンドを上記シリアルイン ターフェースを用いてマイコンシステムに送信し、この 送信に応答して上記パラレルインターフェースを介して 供給されるデータを受信し、この受信したデータを出力 するものであり、上記マイコンシステムが、データを処 理手段で処理し、この処理結果を記憶手段で記憶し、上 記処理手段による処理に影響を与えることなく、上記シ リアルインターフェースを介して供給されるコマンドを 受信し、この受信したコマンドに対応して上記記憶手段 から所望のデータを読出し、この読出されたデータを上 記パラレルインターフェースを用いてマイコンシステム に送信するようにしたものである。

#### [0012]

【実施例】以下、この発明の一実施例について図面を参 照して説明する。

【0013】図1はこの発明のデータ処理システムを示すものであり、マイコンシステム1を用いてデータを処理する処理装置2とこの処理装置2のサポートプログラムが記憶されているパーソナルコンピュータ(端末)3のシステム本体4とが、シリアルインターフェース(ライン)5とパラレルインターフェース(ライン)6を介して接続されている。

【0014】処理装置2は、上記マイコンシステム1、磁気ディスク11、およびメモリ12等によって構成されている。

【0015】上記マイコンシステム1は、コマンド送受 信タスク1a、データ送受信タスク1b、データ入出力 タスク1 c、および通常業務処理タスク1 dにより構成 されている。コマンド送受信タスク1a、データ送受信 タスク1 b、データ入出力タスク1 c のサポート関係タ スクと通常業務処理タスク1 d とは並列動作可能となっ ている。コマンド送受信タスク1aは、シリアルインタ ーフェース5を用いてパーソナルコンピュータ3のシス テム本体 4 からの要求の受付け、およびその要求に対す る要求キューイングを行うものである。これにより、複 数の要求を受け付けることが可能である。データ送受信 タスク1 bは、パラレルインターフェース6を用いてパ ーソナルコンピュータ3のシステム本体4とのデータの 送受信を行うものである。データ入出力タスク1 c は、 磁気ディスク11、メモリ12に対するデータの読み書 きを行うことにより、サポートに必要なデータの入出力 を行うものである。通常業務処理タスク1 d は、通常業 務を行うものである。

【0016】パーソナルコンピュータ3は、上記システム本体4、CRT表示部21、キーボード22、磁気ディスク23、およびフロッピーディスク24等によって構成されている。

【0017】上記システム本体4は、マンマシンインターフェースタスク4a、コマンド送受信タスク4b、データ送受信タスク4c、データ入出力タスク4d、およびサポートメインタスク4eにより構成されている。

【0018】マンマシンインターフェースタスク4aは、CRT表示部21、キーボード22を用いてオペレータとのインターフェースを行うものである。コマンド送受信タスク4bは、シリアルインターフェース5を用いてマイコンシステム1に要求(データ入力要求、データ出力要求、キャンセル)を行うものである。データ送受信タスク4cは、パラレルインターフェース6を用いて処理装置2のマイコンシステム1とのデータの送受信を行うものである。データ入出力タスク4dは、磁気ディスク23とフロッピーディスク24に対するデータの読み書きを行うことにより、サポートに必要なデータの読み書きを行うことにより、サポートに必要なデータの入出力を行うものである。サポートメインタスク4eは、上記マンマンインターフェースタスク4a、コマンド送受信タスク4b、データ送受信タスク4c、データ入出力タスク4dの制御を行うものである。

【0019】上記処理装置2のマイコンシステム1とパーソナルコンピュータ3のシステム本体4は、リアルタイム0S(オペレーションシステム)が動作可能なものであり、通常業務とサポート処理とが並列処理できる。

【0020】次に、サポートプログラムの動作について説明する。

【0021】まず、パーソナルコンピュータ3のシステム本体4のサポートプログラムが起動されると、サポートに必要なデータ(複数データ)を要求し、マンマシンインターフェースタスク4aに制御を移す。マンマシンインターフェースタスク4aはタイトル メニュー等をCRT表示部21で表示して、オペレータの入力を待つ。

【0022】マイコンシステム1側は通常業務中(業務タスク動作中)でパーソナルコンピュータ3からのデータ入出力要求(複数データ)を受付け、マイコンシステム1内で要求のキューイングを行い、要求を順次取出し、要求により必要なデータをデータ入出力タスク1 c、データ送受信タスク1dを介して、パーソナルコンピュータ3とのデータ送受信を行う。この際、リアルタイム0Sの管理下で動作しているため、通常業務処理タスク1dも停止することはない。

【0023】また、パーソナルコンピュータ3側がデータ入出力要求を出して、データ入出力の処理が終わっていなくても、サポートプログラムが中断した場合、キャンセル要求を出せば1度出してしまった要求のデータ送受信がすべて終了しなくてもサポートがすぐに終了できる。

【0024】また、データ入出力はパラレルインターフェース6を使用することにより、多量データになっても、データ送受信にかかる時間が短縮されている。

【0025】上記パーソナルコンピュータ3のシステム本体4側の動作について、図2に示すフローチャートを参照しつつ説明する。すなわち、サポートメインタスク4eにサポートプログラムの起動が指示された場合、サポートメインタスク4eはコマンド送受信タスク4bに固定データ要求を出力する。すると、コマンド送受信タスク4bは、固定データ要求に対するデータ受信要求コマンドをシリアルインターフェース5を介してコマンド送受信タスク1aに供給する。

【0026】このコマンドに応答して、データ送受信タスク4cにパラレルインターフェース6を介してデータ送受信タスク1bからのデータ(固定データ)が供給された際、データ送受信タスク4cはそのデータを受入れ、データ入出力タスク4dにデータ書込み要求を出力する。データ入出力タスク4dはその受入れたデータを磁気ディスク23あるいは図示しないメモリに書込む。この書込みが終了した際、データ入出力タスク4dはデータ受信終了通知をサポートメインタスク4eに出力する。

【0027】また、サポートメインタスク4 e は、上記 固定データ要求を出力した後、メニュー表示要求をマンマシンインターフェースタスク4 a に出力する。すると、マンマシンインターフェースタスク4 a は、CRT表示部21によりメニューを表示する。この案内に応じてオペレータはサポートの指示をキーボード22からキ

一入力する。すると、マンマシンインターフェースタスク4 a は、キーデータをサポートメインタスク4 e に出力する。これにより、サポートメインタスク4 e は、そのキーデータに応じた指定データ要求をコマンド送受信タスク4 b に出力する。すると、コマンド送受信タスク4 b は、指定データ要求に対するデータ受信要求コマンドをシリアルインターフェース5を介してコマンド送受信タスク1 a に供給する。

【0028】このコマンドに応答して、データ送受信タスク4cにパラレルインターフェース6を介してデータ送受信タスク1bからのデータ(指定データ)が供給された際、データ送受信タスク4cはそのデータを受入れ、データ入出力タスク4dにデータ書込み要求を出力する。データ入出力タスク4dはその受入れたデータを磁気ディスク23あるいは図示しないメモリに書込む。この書込みが終了した際、データ入出力タスク4dはデータ受信終了通知をサポートメインタスク4eに出力する。

【0029】ついで、サポートメインタスク4eは、データ編集と画面表示要求をマンマシンインターフェースタスク4aに出力する。すると、マンマシンインターフェースタスク4aは、CRT表示部21により上記書込んだデータを編集データとして表示する。

【0030】上記マイコンシステム1側の動作について、図3に示すフローチャートを参照しつつ説明する。すなわち、通常業務処理タスク1 dにより通常業務が処理されており、この業務処理で生じたデータが磁気ディスク11やメモリ12に保存される。この通常業務が処理されている状態で、システム本体4のコマンド送受信タスク4bからのデータ受信要求コマンドがシリアルインターフェース5を介してコマンド送受信タスク1aに供給される。すると、コマンド送受信タスク1aに供給される。すると、コマンド送受信タスク1aに行っ。この要求キューに応じて、データ入出力タスク1cは磁気ディスク11やメモリ12から必要とするデータを読出す。この読出されたデータはデータ送受信タスク1bからパラレルインターフェース6を介してシステム本体4のデータ送受信タスク4cに供給される。

【0031】上記したように、リアルタイムオペレーションシステムが動作可能なマイコンシステムを用いてデータを処理する処理装置とこの処理装置のサポートプログラムが記憶されておりリアルタイムオペレーションシステムが動作可能なパーソナルコンピュータとがコマンド送受信用のシリアルインターフェースとデータ送受信用のパラレルインターフェースを介して接続されているものにおいて、上記パーソナルコンピュータが、サポートの指示を入力し、この入力されたサポートの指示に対応するコマンドを上記シリアルインターフェースを用いてマイコンシステムに送信し、この送信に応答して上記パラレルインターフェースを介して供給されるデータを

受信し、この受信したデータを出力するものであり、上記マイコンシステムが、データを処理手段で処理し、この処理結果を記憶手段で記憶し、上記処理手段による処理に影響を与えることなく、上記シリアルインターフェースを介して供給されるコマンドを受信し、この受信したコマンドに対応して上記記憶手段から所望のデータを読出し、この読出されたデータを上記パラレルインターフェースを用いてマイコンシステムに送信するようにしたものである。

【0032】すなわち、シリアルインターフェースとパラレルインターフェースとを併用して通信し、リアルタイムにサポートするシステムである。

【0033】また、サポートプログラムを起動しても、マイコンシステムの通常業務処理を停止させることなくサポート処理が実現でき、シリアルインターフェースとパラレルインターフェースの2チャンネルを設けたことにより、データ入出力及びキャンセル等のコマンド要求を随時受付け可能となり、データ入出力処理に時間を奪われることがなくなり、レスポンスの良いサポートプログラムとなる。また、データ入出力(多量データ)にはパラレルインターフェースを使用することにより、高速なデータ送受信も可能である。

【0034】これにより、パーソナルコンピュータとマイコンシステムをリアルタイムに動作させることができ、しかもマイコンシステムの通常業務を停止させることなく、サポート用のデータの通信を行うことができ、さらに大容量データの送受信時間の短縮が図れ、サポート機能のマンマシンインターフェースの操作性を向上させることができる。

#### [0035]

【発明の効果】以上詳述したようにこの発明によれば、パーソナルコンピュータとマイコンシステムをリアルタイムに動作させることができ、しかもマイコンシステムの通常業務を停止させることなく、サポート用のデータの通信を行うことができ、さらに大容量データの送受信時間の短縮が図れ、サポート機能のマンマシンインターフェースの操作性を向上させることができるデータ処理システムを提供できる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】この発明の一実施例におけるデータ処理システムの全体の構成を示すブロック図。

【図2】パーソナルコンピュータのシステム本体側の動作を説明するためのフローチャート。

【図3】処理装置のマイコンシステム側の動作を説明するためのフローチャート。

### 【符号の説明】

1…マイコンシステム

1 a…コマンド送受信タスク

1 b …データ送受信タスク

1 c …データ入出力タスク

- 1 d …通常業務処理タスク
- 2…処理装置
- 3…パーソナルコンピュータ
- 4…システム本体
- 4 a…マンマシンインターフェースタスク
  - 4 b…コマンド送受信タスク

4 c…データ送受信タスク

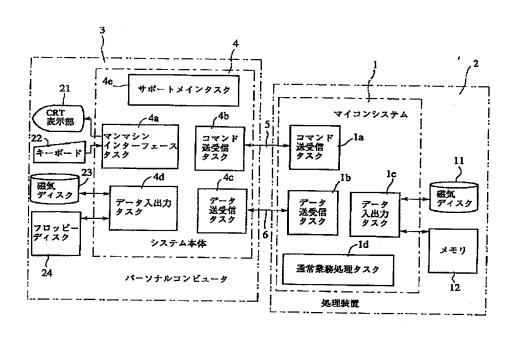
4 d…データ入出力タスク

4 e …サポートメインタスク

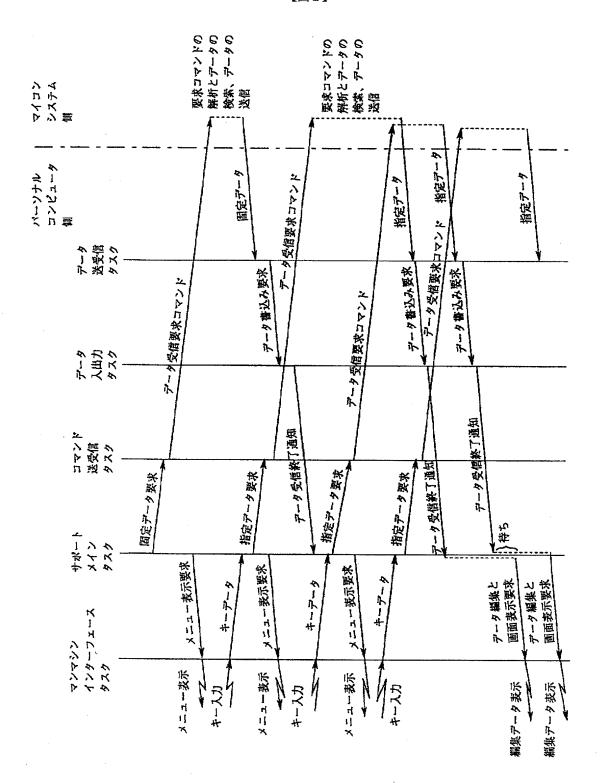
5…シリアルインターフェース

6…パラレルインターフェース

【図1】



【図2】



【図3】

